# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 63298213 A

(43) Date of publication of application: 06.12.88

(51) Int. CI

G02B 26/10

G01J 1/04 G01J 5/48

H04N 5/33

(21) Application number: 62134335

(22) Date of filing: 28.05.87

(71) Applicant

**FUJITSU LTD** 

(72) Inventor:

**NAKAZATO HIDEAKI** 

# (54) SCANNING TYPE IMAGE PICKUP DEVICE

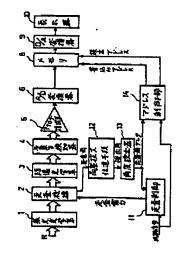
### (57) Abstract:

PURPOSE: To eliminate the need of a strict scanning control by setting an enlargement ratio so that an integer multiple of the minimum resolution angle interval of an output of an angle detector is proportional to a data input angle interval, and executing a control of a data write timing by the output of the angle detector.

CONSTITUTION: The titled image pickup device is constituted so that an incident light from an object to be photographed is scanned by an optical system having a scanning mechanism 2 for utilizing a vibration of a scanning mirror, condensed to a photodetector array 4 of a one-dimensional multi-element, and two-dimensional image information is obtained by storing an output of the photodetector array concerned 4 in a memory 8 at every prescribed angle scan, provided with a means 12 for enlarging a scanning angle of the scanning angle and transferring it to an angle detector 13, and also, sets an enlargement ratio so that an integer multiple of the minimum resolution bit angle interval of an output of the angle detector 13 is proportional to a data input angle interval, and executes a control of a data write timing by the output of the angle detector 13. In such a

way, a method for a variation of the scanning angle (linearity) and a repeated error exert no influence on an image as an image distortion, blurring or out-of-focus.

COPYRIGHT: (C)1988, JPO& Japio



# ⑩ 日本国特許庁(JP)

⑩ 特許出願公開

# ⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭63-298213

@Int Cl 4

識別記号

庁内整理番号

⑩公開 昭和63年(1988)12月6日

G 02 B 26/10 G 01 1/04 5/48

5/33

A - 7348 - 2HD - 7706 - 2G

B-7706-2G

8420-5C

審査請求 未請求 発明の数 1 (全5頁)

59発明の名称

H 04 N

走查型撮像装置

20特 顖 昭62-134335

29出 昭62(1987)5月28日

②発 明 者 中 里

明

神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地 富士通株式会社

①出 願 人 富士通株式会社

神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地

⑩代 理 人 弁理士 井桁 貞一

# 1. 発明の名称 走查型摄像装置

### 2. 特許請求の範囲

被写体からの入射光を走査鏡の振動を利用した 走査機構(2)を有する光学系によって走査し、一次 元多索子の光検知器アレイ(4)に集光し、該光検知 器アレイ(4)の出力を一定角度走査毎にデータをメ モリ(8)に格納して二次元画像情報を得る摄像装置 において、

前記走査鏡の走査角度を拡大して角度検出器は に伝達する手段四を設けると共に、該角度検出器 (3)の出力の最小分解ピット角度間隔の整数倍が前 記データ取り込み角度間隔に比例するように拡大 率を設定し、

前記角度検出器はの出力により前記データ書込 みタイミングの制御を行うことを特徴とする走査 型摄像装置。

# 3. 発明の詳細な説明

# 〔概要〕

従来、走査角変化の理想曲線に基づき、時間的 に決定していたメモリ格納時の際のデータ取り込 みタイミングを検出走査角に基づき、角度に対し て決定できるように角度検出器の分解能とデータ 取り込み角度間隔とを一致させるために、走査鏡 の走査角度を所要比率に拡大して角度検出器に伝 達する手段を設け、これにより時間的に決定して いた場合の走査波形の理想曲線からのずれによる 画像歪の発生を防止したものである。

# 〔産業上の利用分野〕

本発明は赤外線攝像装置に係り、特に走査角を 拡大検出する角度検出器の出力によってデータ書 込みタイミングを制御するアドレス制御方式に関 する.

赤外線撮像装置は物体の温度に対応して放射さ れる赤外線を検知し、画像化するもので物体の温 度を測定可能にする。特に観測物体の温度分布を 二次元的にTV表示できる装置は、医療用として血行障害の診断等に、また最近では産業用として複合材料の内部欠陥検査, 建物や装置の熱設計, コンクリート壁のひび割れの検査, 診断等に応用されている。

近年、航空機や車両搭載用の赤外線攝像装置の 開発要望が高まってきた。一次元多素子の光検知 器アレイ(以下多素子検知器と略称する)を用い た走査型の赤外線攝像装置は元来走査鏡を機械的 に走査するため、外乱等が作用して走査液形の乱 れによる画像歪が発生し易く、特にこの点の改善 が必要である。

### (従来の技術)

第4図は従来の赤外線攝像装置のブロック図を示す。図において、入射赤外線Rは集光光学系1で集光された後、走査機構2に具備する図示しない走査鏡によって走査され、結像光学系3によって多素子検知器4の受光面上に集光され、多素子検知器4の列に直交する方向の空間的輝度変化惰

データ書き込みは走査角において等角度間隔に行 われる必要がある。

ところが、一般的に角度検出器データの最小分解ビット角度間隔は、前記書込みデータの等角度間隔(またはその整数分の1倍)に一致するものではなく、走査角検出データをそのまま画像データ書込みアドレス(またはデータ書込みアドレス規定データ)に用いることはできない。

例えば書込みアドレスが画素数 512個分必要であるのに対して角度検出器データは、走査角度±10度に対して最小分解ピットを用いても 200個分しか出力できない。しかもその絶対精度が動作温度範囲 (-30~+70) でで必要とされる。したがって、走査角検出データを画像データ書込みアドレスと同じ(またはその整数分の1倍)の角度間隔で変化させる手段が必要になる。

従来は、走査角変化の理想波形に基づき、データ書込み角度間隔に対応する時間間隔でデータ書 込みを制御する方法を採用していた。

走査機構2とアドレス制御部7との間には走査

報が電圧の時間的変化として出力される。

多索子検知器 4 は複数の検知素子を一列に構成し、前配走査鏡の一回の走査で 1 画面分の画案データを出力する。アナログ増幅系 5 は多素子検知器 4 の各検知素子が出力するチャネル毎に図示しない増幅器とクランプ回路等を介してマルチプレクサに並列入力し、該マルチプレクサにより時系列化された信号は A / D 変換器 6 にて A / D 変換され、アドレス制御部 7 の書込みアドレス指定に従いメモリ 8 に格納される。

メモリ8に格納されたデータは、アドレス制御部7の銃出しアドレス指定により表示器10に適合した配列順序で銃出され、そのデータはD/A変換器9によりアナログのビデオ信号に変換され、表示器10に入力されて可視画像となる。

表示器10に用いられる模準TV信号においては 時間と画面上の表示位置とは線形関係にある。し たがって、基準クロックで等時間隔で読出される データは走査鏡の等角度間隔で表示されるから、

制御部11が介在し、アドレス制御部は同期信号と 基準クロック信号を入力し、これらの信号に基づ き各種の制御信号に変換出力する。アドレス制御 部7は、走査制御部11に対して走査のための同期 基準信号を供給し、走査制御部11はこの信号に基 づき走査機構2の具備する図示しない走査鏡アク チュエータを駆動するための走査電力を供給する。

このように従来技術では走査機構2を厳密に制

御し、走査角が時間に対して線形変化するように し、メモリ8の書込みアドレスは有効走査開始点 から始めて等時間隔(基準クロックの n パルス分、 n は整数)で変化させている。

# [発明が解決しようとする問題点]

従来技術ではメモリ8に対する書込みアドレスを、走査角の理想変化に適合するように、実際の走査角の有効走査開始点だけを一致させ、その後は基準クロックを利用する方式を用いているため、走査機構2の制御限界から発生する走査角の理想変化からの偏差は画像歪となり、走査角変化の繰り返し誤差は画像のブレやボケとなる欠点がある。

本発明は上記従来の欠点に鑑みてなされたもので、走査鏡の等角度間隔に対応する書込みアドレスの設定が可能な走査型摄像装置の提供を目的とする。

### (問題点を解決するための手段)

本発明の走査型摄像装置は第1図の原理図に示

することによって、メモリ 書込みアドレスの更新 タイミングに走査角検出データの最小分解ピット 角度間隔(もしくはその整数倍)を一致させるこ とができ、厳密な走査制御が不要となる。

# 〔実施例〕

以下本発明の実施例を図面によって詳述する。 なお、構成、動作の説明を理解し易くするために 全図を通じて同一部分には同一符号を付してその 重複説明を省略する。

第1図は本発明の原理図を示す。図において、12は角度拡大伝達手段(例えば所要の直径比率のプーリーとベルトの組み合わせ機構)であり、走査機構2に具備する走査鏡の走査角度を拡大率調整可能に拡大するもので、その具体例は第2図および第3図を用いて述べる。13は角度拡大伝達手段12を介して駆動される角度検出器(例えばレゾルバとレゾルバ/デジタル変換器の組み合わせ)であって、拡大された走査角に対応して最小分解ビットを有効走査期間に必要な個数だけ出力する。

#### (作用)

角度検出器13を走査鏡に直結したのでは、走査 角検出データの最小分解ビット角度間隔(もしく はその整数倍)が、メモリ書込みアドレスの更新 に対応する走査角変化とならないため、機構的に 走査角と角度検出器13の変位角とが互いに機構的 に設定できる定数倍の関係とし、この定数を調整

アドレス制御部14では前記角度検出器13の出力を用いて書込みアドレスを構成し、角度検出器13の出力の整数分の1倍を画像データ書込みアドレスに一致させる。

第2図は本発明の一実施例の斜視図を示す。図において、15は走査鏡、16は走査鏡15を駆動する 走査鏡駆動軸であって、その一端は走査鏡アクチュエータに連結され、他端は図示しない軸受を介 してプーリ18aに連結されている。

角度検出器13は走査機構2の外管に固定され、その回転軸にはプーリ18bが連結されている。プーリ18aと18bの間にはベルト19が装着され走査 鏡15の回転を角度検出器13に伝達する。

20 a はベルト19とブーリ18 a とのすべりを防止するためのベルト固定ネジ、20 b はベルト19とブーリ18 b とのすべりを防止するためのベルト固定ネジであって一般に走査鏡の全走査角度は小さいので回転角度伝達には支障はない。

第3図は第2図の走査角の拡大率説明図を示し、 第3図(a)は走査鏡15を走査角 - 8回転した時にプ ーリ18 b がーθ'回転したことを示している。同様に第3図(i)は走査角等の時、第3図(i)は走査角等の時、第3図(i)は走査角・θ回転した時にプーリ18 b が+θ'回転したことを示している。これから分かるように両プーリの直径比率を調節することにより走査角の拡大申は設定可能となり、プーリ18 b に連結された角度は設定可能となり、プーリ18 b に連結された角度は設定可能となり、プーリ18 b に連結された角度・大の総数を所要の値に設定できる。

# (発明の効果)

以上詳細に説明したように本発明の走査型摄像 装置によれば、拡大した走査角検出データを基に 走査鏡の等角度間隔に対応して画像データを書込 むアドレスを決定できるので、走査角の変化の仕 方(直線性)や繰り返し誤差が画像歪やブレ、ボ ケとして画像に影響しない効果がある。

## 4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の原理図、

第2図は本発明の一実施例の斜視図、

第3図は第2図の走査角の拡大率説明図、

第4図は従来の赤外線摄像装置のブロック図を 示す。

第1図において、2は走査機構、4は多素子検知器、8はメモリ、12は角度拡大伝達手段、13は ・角度検出器をそれぞれ示す。

代理人 弁理士 井 桁 貞



